

4.4. Magnetostatik in Materie / Magnetismus

Magnetismus: Kraftwirkung zwischen magnetischen, magnetisierbaren Körpern
 Hufeisenmagnet, Kompaßnadel etc

Was hat dies mit bewegten Ladungen zu tun?

magnetische/magnetisierbare Materialien: auf atomare Ebene

- "winzige" Ströme
- Dipolmomente

naives Modell (später in QM besser begründbar)

Atom = Kern + Elektronenhülle

Elektronen kreisen um Atomkern auf Kreisbahnen

Elektronen "rotieren" um eigene Achse - Spin

in beide Fälle als Stromschleifen interpretierbar

→ als magnetische Dipol behandelbar



ohne externes \vec{B} -Feld: Vielzahl von \vec{m}_i , $i = 1 \dots 10^{23}$ im Makroskop.
 Material regellos → kompensieren sich zu Null
 (Ausnahme Ferromagnete)

mit externem \vec{B} -Feld: Ausrichtung der Magnet. Dipole
 → magnet. Polarisation → Magnetisierung

3 Arten von Stoffen:

- 1) Paramagnete $\left. \begin{array}{l} \uparrow \uparrow \vec{B} \\ \text{Magnetisierung} \end{array} \right\}$
- 2) Diamagnete $\left. \begin{array}{l} \downarrow \uparrow \vec{B} \\ \text{Magnetisierung} \end{array} \right\}$
- 3) Ferromagnete Magnetisierung bleibt auch, wenn $\vec{B} \rightarrow 0$

Paramagnetismus:

magnet. Dipol in externem \vec{B} -Feld $\vec{M} = \vec{m} \times \vec{B} \rightarrow$ parallele Ausrichtung

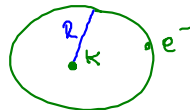
naiv: Elektron als winzige geladene Kugel, die um sich selbst rotiert.

QM: Pauli-Prinzip Drehmoment von Elektronenpaaren kompensiert sich

nur Atome mit ungeradzahligem Elektronenzahl tragen zu Magnet. bei

Diamagnetismus:

naiv Elektronen rotieren um Kern
 vereinfachend: Kreisbahnen



Periode $T = \frac{2\pi R}{v}$

Strom: $I = \frac{e}{T} = \frac{ev}{2\pi R}$

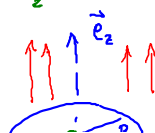
Dipolmoment bzgl. Kernachse

$$\vec{M} = I \cdot \pi R^2 \vec{e}_z = -\frac{1}{2} evR \vec{e}_z$$

Drehmoment im äußeren Feld \vec{B}

$$\vec{M} = \vec{m} \times \vec{B}$$

Elektronenladung $-e$



$$M = m \times B$$



je nach Orientierung von \vec{B}
beschleunigt Elektron oder bremsst ab.

ohne \vec{B} : Zentripetalkraft $\stackrel{!}{=} \text{Coulombkraft zw. Elektron und Kern}$

$$m_e \frac{v^2}{R} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{e^2}{R^2}$$

mit \vec{B} - zusätzl. Lorentzkraft - $-e(\vec{v} \times \vec{B})$ berücksichtigen
Annahme $\vec{B} \perp$ Kreisbahn

$$m_e \frac{\bar{v}^2}{R} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{e^2}{R^2} + e\bar{v}B$$

\bar{v} "neue" Geschwindigkeit

$$e\bar{v}B = \frac{m_e}{R} (\bar{v}^2 - v^2) = \frac{m_e}{R} (\bar{v} + v)(\bar{v} - v)$$

kleiner $\vec{B} \rightarrow \Delta v = \bar{v} - v$ klein

$$\approx \frac{m_e}{R} 2\bar{v} \Delta v$$

$$\hookrightarrow \Delta v = \frac{eR\bar{v}B}{2m_e}$$

\vec{B} Feld einschalten $\rightarrow e^-$ wird beschleunigt.

\rightarrow Veränderung von Dipolmoment

$$\Delta \vec{m} = -\frac{1}{2} e (\Delta v) R \vec{e}_z = -\frac{e^2 R^2}{4m_e} \vec{B}$$

Ursprung von Diamagnetismus

\uparrow minus-Zeichen $\uparrow \vec{B}$

schwächer als Paramagnetismus

meist bei Atomen mit gerade Elektronenzahl im Hüllraum dominant
(da dort kein Paramagnetismus vorliegt)

im Prinzip für $0 (10^{23})$ Teilchen sehr komplex zu beschreiben

andere Ansatzpunkt:

$$\vec{A}(\vec{r}) = \frac{\mu_0}{4\pi} \int \frac{\vec{j}(\vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|} d^3r'$$

\vec{j} Strom auf atomarem Skala durch Bewegung von Elektronen um Kern /
um sich selbst \rightarrow mikroskop. Strom von Ladungen
 \rightarrow magnet. Phänomene

$$\vec{j}(\vec{r}') = \underbrace{\vec{j}_{\text{ext}}(\vec{r}')}_{\text{extern}} + \underbrace{\vec{j}_{\text{mikro}}(\vec{r}')}_{\text{in Materie generiert, unbekannt}}$$

$$\vec{A}(\vec{r}) = \vec{A}_{\text{mikro}}(\vec{r}) + \vec{A}_{\text{mikro}}(\vec{r})$$

Linearität von Vektor-Poisson Gl.

$$\vec{A}(\vec{r}) = \frac{\mu_0}{4\pi} \int d^3r' \frac{\vec{j}_{\text{ext}}(\vec{r}')}{|\vec{r}-\vec{r}'|} + \vec{A}_{\text{mikro}}(\vec{r})$$

$$\vec{A}_{\text{mikro}}(\vec{r}) = \sum_i \vec{A}_i \quad i = 1, \dots, 10^{23}$$

← Atome, ...

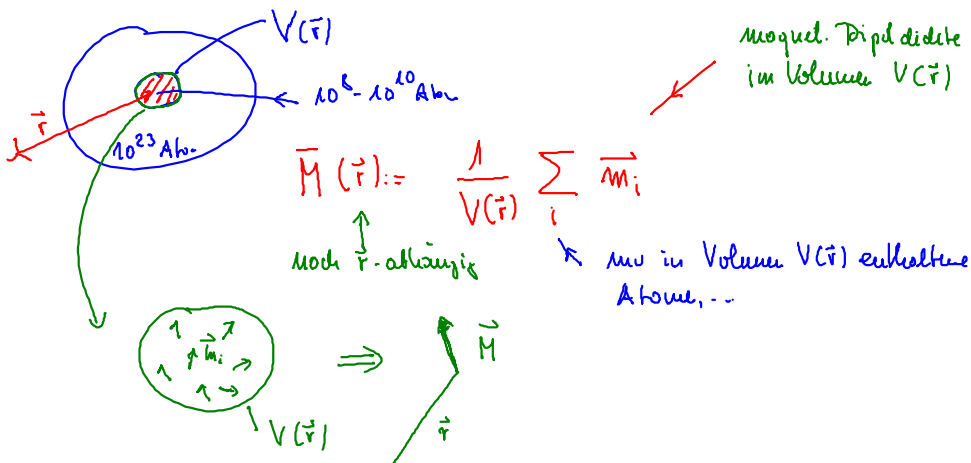
Dipol-approximation

$$= \frac{\mu_0}{4\pi} \sum_i \frac{\vec{m}_i \times (\vec{r} - \vec{r}_i)}{|\vec{r} - \vec{r}_i|^3} + \text{h.o.t.}$$

Kontinuierl.:

$$\sum_i \vec{m}_i \times \dots \rightarrow \int d^3r' \vec{M}(\vec{r}') \times \dots$$

wobei $\vec{M}(\vec{r}') = \text{magnet. Dipoldichte}$
 $= \text{Magnetisierung}$



insgesamt:

$$\vec{A}(\vec{r}) = \frac{\mu_0}{4\pi} \int d^3r' \frac{\vec{j}_{\text{ext}}(\vec{r}')}{|\vec{r}-\vec{r}'|} + \frac{\mu_0}{4\pi} \int d^3r' \frac{\vec{M}(\vec{r}') \times (\vec{r} - \vec{r}')}{|\vec{r}-\vec{r}'|^3} \quad !$$

da: $\nabla' \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} = \frac{\vec{r}-\vec{r}'}{|\vec{r}-\vec{r}'|^3}$

$$\downarrow \frac{\mu_0}{4\pi} \int d^3r' \frac{\vec{j}_{\text{ext}}(\vec{r}')}{|\vec{r}-\vec{r}'|} + \frac{\mu_0}{4\pi} \int d^3r' \vec{M}(\vec{r}') \times \nabla' \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|}$$

2 Term umformen, so dass $\sim \text{rot } \vec{M}$

$$\text{rot}(\psi \vec{V}) = \psi \text{rot } \vec{V} - \vec{V} \times \nabla \psi$$

$$\psi = \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|}, \quad \vec{V} = \vec{M}$$

$$\downarrow = \frac{\mu_0}{4\pi} \int d^3r' \frac{\vec{j}_{\text{ext}}(\vec{r}')}{|\vec{r}-\vec{r}'|} + \frac{\mu_0}{4\pi} \int d^3r' \frac{\nabla' \times \vec{M}(\vec{r}')}{|\vec{r}-\vec{r}'|} - \frac{\mu_0}{4\pi} \int d^3r' \nabla' \times \left(\frac{\vec{M}(\vec{r}')}{|\vec{r}-\vec{r}'|} \right)$$

Nun gilt:

$$\int \int d^3r' \nabla' \times \left[\frac{\vec{M}(\vec{r}')}{|\vec{r}-\vec{r}'|} \right] = \int d^3r' \varepsilon_{ijk} \partial_j' \frac{M_k(\vec{r}')}{|\vec{r}-\vec{r}'|} \equiv 0$$

wir $\vec{M}(\vec{r}') \rightarrow 0$...

wg $\frac{M(\vec{r}')}{|\vec{r}-\vec{r}'|} \xrightarrow{\vec{r}' \rightarrow \infty} 0$, $M(\vec{r}')$ lokalisiert auf endl. Raumzeit.

insgesamt =

$$\vec{A}(\vec{r}) = \frac{\mu_0}{4\pi} \int d^3r' \frac{\vec{j}_{\text{ext}}(\vec{r}') + \nabla' \times \vec{M}(\vec{r}')}{|\vec{r}-\vec{r}'|}$$

$$\vec{j}(\vec{r}) = \vec{j}_{\text{gesamt}}(\vec{r}) = \vec{j}_{\text{ext}}(\vec{r}') + \vec{j}_{\text{mikro}}(\vec{r}')$$

$$\vec{j}_{\text{mikro}} = \nabla \times \vec{M}(\vec{r})$$

Mikroskop. Phänomene durch Rotation von Magnetisierung \vec{M} beschreiben.

Winkel von \vec{B} Feld

$$\vec{j}_{\text{gesamt}} = \vec{j}_{\text{ext}} + \vec{j}_{\text{mikro}} = \vec{j}_{\text{ext}} + \text{rot } \vec{M}$$

$$\text{rot } \vec{B} = \mu_0 \vec{j}_{\text{gesamt}} = \mu_0 (\vec{j}_{\text{ext}} + \text{rot } \vec{M})$$

$$\text{rot}(\vec{B} - \mu_0 \vec{M}) = \mu_0 \vec{j}_{\text{ext}}$$

definiere: $\vec{H} = \frac{1}{\mu_0} \vec{B} - \vec{M} = \text{Magnet. Erregung} = (\text{voll}) \text{ Magnet. Feldstärke}$

Maxwell-Gleichungen für Magnet. / Magnetisierbare Materialien

$$\text{rot } \vec{H} = \vec{j}_{\text{ext}} = \vec{j}(\vec{r})$$

$$\text{div } \vec{B} = 0$$

Winkel von \vec{H} -Feld sind ausschließlich durch die makroskop. Stromdichte $\vec{j}(\vec{r})$ gegeben.

System \vec{H}, \vec{B} Gl. nicht geschlossen, $\vec{H} = \vec{H}(\vec{B})$?

Vakuum: $\vec{M} = 0 \Rightarrow \vec{B} = \mu_0 \vec{H}$

Mit Materie: $\rightarrow \vec{M} \neq 0$ falls $\vec{B}, \vec{H} \neq 0 \rightarrow \vec{H} = f(\vec{H})$

$f(\vec{H})$ i. Allg. beliebig koppliziert, nichtlin., tensoriell

einfachster Ansatz: Taylor Entwicklung 1. Ordng + Isotropie

$$\vec{M} = \chi_M \vec{H} \quad (\chi = \text{chi})$$

χ_M : Magnet Suszeptibilität

$$\Rightarrow \vec{B} = \mu_0 (\vec{H} + \vec{M}) = \mu_0 (1 + \chi_M) \vec{H}$$

$$\vec{B} = \mu_r \mu_0 \vec{H}$$

$$\mu_r = 1 + \chi_M = \text{relative Permeabilität}$$

Blaue Kreuze:

1) nicht magnetisierbares Medium / 'Vakuum'

$$\chi_M = 0 \Rightarrow \mu_r = 1$$

2) Messung, z.B. $\vec{B} = B \vec{e}_z$, $\vec{H} = H \vec{e}_z$, $\vec{M} = M \vec{e}_z$

$$\frac{\partial B}{\partial H} = \mu_r \mu_0, \quad \frac{\partial B}{\partial H} = \chi_M$$

3) mit χ_M Klassifikation von Materialien möglich
bedeute χ_M auch negativ möglich!

Diamagnetismus: $\chi_M < 0$ & $\chi_M = \text{const}$
 $\vec{H} \downarrow \uparrow \vec{H}$

Eigenschaft aller Stoffe: $\chi_M \sim -10^{-5}$ klein

χ_M nicht wesentl. temperaturabhängig

Paramagnetismus: Magnet. Dipole vorhanden ohne \vec{B} -Feld
Eindrehen von \vec{B} \rightarrow graduelle Ausrichtung der Dipol
 $\uparrow \vec{H}$ oder \vec{B}

$$\chi_M > 0 \quad \text{da} \quad \vec{H} \uparrow \uparrow \vec{H}$$

$$\chi_M = \chi_M(T)$$

$\uparrow \uparrow \uparrow \uparrow \uparrow$ $\nwarrow \nearrow \uparrow \nwarrow \nearrow \nearrow$

Curie Weiss Gesetz: $\chi_M = \frac{C}{T}$

makroskop. Beobacht., gilt nicht für $T \rightarrow 0 \text{ K}$

Kollektive Magnet. Phänomene:

$$\chi_M = \chi_M(T, \vec{H})$$

permanente Magnet. Dipole \leftrightarrow Austauschwechselwirkung

unterhalb $T = T_c$ spontane Ordng ohne Magnetfeld

Magnet. Dipole lokalisiert oder itinerant (Fe, Co, Ni)

Ferromagnetismus:

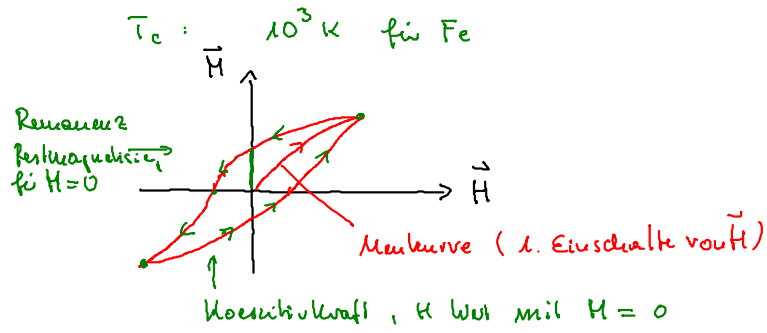
$$T < T_c = \text{Curie-Temperatur}$$

$$T = 0 \quad \uparrow \uparrow \uparrow \uparrow \uparrow$$

$$0 < T < T_c \quad \text{graduelle Unordng, aber } \vec{M} \neq 0$$

$$T > T_c$$

$$T_c: \quad 10^3 \text{ K für Fe}$$



Ferromagnetismus	$\uparrow\uparrow\uparrow\uparrow\uparrow$	$\vec{H} \neq 0$
Antiferromagnetismus	$\uparrow\downarrow\uparrow\downarrow\uparrow\downarrow$	$\vec{H} = 0$

Verhalten von \vec{B} und \vec{H} an Grenzflächen



- 1) Komponente von $\vec{B} \perp$ Grenzfläche ändert sich nicht
- 2) Fließt kein Strom in Grenzfläche, so ist Komponente von $\vec{H} \parallel$ Grenzfläche ungeändert

zu 1) Gauß Kasten:

$$\text{div } \vec{B} = 0$$

$$0 = \int_{\Delta V} \text{div } \vec{B} dV = \oint_{\Delta S} \vec{B} \cdot d\vec{s}$$

$\Delta V = \Delta S \cdot \Delta x$

$$\xrightarrow{\Delta x \rightarrow 0} [\vec{B}_1 \cdot \vec{n} - \vec{B}_2 \cdot \vec{n}] \Delta S = 0$$

$$\Rightarrow \vec{B}_1 \cdot \vec{n} = \vec{B}_2 \cdot \vec{n} \quad \text{Normalkomponente gleich}$$

$$\text{mit } \vec{B} = \mu_r \mu_0 \vec{H} \Rightarrow \mu_r^{(2)} \vec{H}_2 \cdot \vec{n} = \mu_r^{(1)} \vec{H}_1 \cdot \vec{n}$$

falls $\mu_r^{(i)}$ verschieden: Normalkomponente verschieden

$$\text{zu 2) } \left[\text{rot } \vec{H} = \vec{j} \right]_{\text{Grenzfl. Grenzfl.}} \stackrel{!}{=} 0 \quad (\text{kein Strom in Grenzfläche})$$

Stokes-Fläche

$$\text{rot } \vec{H} = 0 \Rightarrow 0 \int_{\Delta S} (\text{rot } \vec{H}) \cdot d\vec{s} = \oint_C \vec{H} \cdot d\vec{e}$$



$$\xrightarrow{\Delta x \rightarrow 0} (\vec{H}_1 - \vec{H}_2) \vec{e}_n l$$

$$\Rightarrow \vec{H}_1 \vec{e}_n = \vec{H}_2 \vec{e}_n$$

Tangentialkomponenten von \vec{H} stetig an Grenzfläche
 abo. Tangentialkomponenten von \vec{B} unstetig an Grenzfläche
 falls $\mu_r^{(i)}$ verschieden, da

falls $\mu_r^{(i)}$ verschieden, da

$$\vec{H} = \frac{1}{\mu_0 \mu_r} \vec{B}$$

$$\curvearrow \frac{\vec{B}_1}{\mu_r^{(1)}} = \frac{\vec{B}_2}{\mu_r^{(2)}}$$