

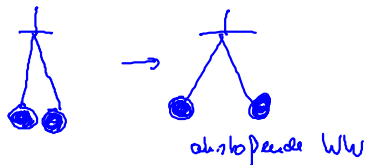
2. Grundlagen der Elektrodynamik

Ladung

Thales v. Milet (625-547 v. Chr)

Körper können Eigenschaften ändern, wenn sie an anderen Körpern gerieben werden → Reibungselektrizität
Gilbert → "corpora electrica"

Bsp:



Konzept:

∃ skalare Größe: (elektrische) Ladung Q , die Kraftwirkung verursacht

essentiell: ∃ 2 Arten von Ladungen $Q > 0$ oder $Q < 0$

Vorzeichen der Ladung am besten willkürlich festlegen:

Reiben von Glasstab → Stab $Q > 0$

Reiben von Hartgummi → Stab $Q < 0$

Ladung:

1) skalare Größe

2) Ladung Q eigentlich nicht kontinuierlich

∃ kleinste nicht mehr teilbare Elementarladung e
andere Ladungen ganzzahlige Vielfache von e

$$Q = n e \quad n \in \mathbb{Z}$$

$n = -1$: Elektron

$n = +1$: Proton

$n = 0$: Neutron

$n = Z$: Atomkerne, Z Ordnungszahl

Millikan-Versuch → Elementarladung

im Rahmen von ED Q als quasi-kontinuierlich ansehen

Gesamtladung von Körper

$$Q = \sum_{i=1}^n q_i$$



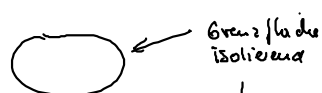
~~$Q = 0 \iff q_i = 0 \forall i = 1, \dots, n$~~

$Q = 0 \Rightarrow$ negative und positive Ladungen kompensieren sich

Ladungserhaltungssatz:

Gesamtladung eines abgeschlossenem
Systems unveränderlich

$$Q = \text{konst}$$



Ladungsbewegung möglich

keine spontane Erzeugung von Ladung

Ladungsdichte $\rho(\vec{r})$

V enthält n_+ positive $\{ \dots \}$

n - negative (.....)

$$Q = \sum_{i=1}^N q_i = (n_+ + n_-) e$$



$$\rho = \frac{Q}{V} \neq g(\vec{r})$$

andere Herleitung

$$Q = \int_V g(\vec{r}) dV = \int_V g(\vec{r}) d^3r$$

Kontinuitätsdichte von Punktladung

$$g(\vec{r}) = q \delta(\vec{r} - \vec{r}_i)$$

↑ Ladung von Punktladung, die in \vec{r}_i sitzt.

$$Q = \int_V q \delta(\vec{r} - \vec{r}_i) d^3r = q \int_V \delta(\vec{r} - \vec{r}_i) d^3r = q \quad \text{falls } \vec{r}_i \in V$$

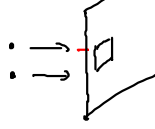
Vollgemeinerung mehrere Punktladungen q_1, \dots, q_n an Positionen $\vec{r}_1, \dots, \vec{r}_n$

$$g(\vec{r}) = \sum_{i=1}^n q_i \delta(\vec{r} - \vec{r}_i)$$

$$Q = \int_V g(\vec{r}) d^3r = \sum_{i=1}^n q_i \int_V \delta(\vec{r} - \vec{r}_i) d^3r = \sum_{i=1}^n q_i$$

Ladungen können sich mit Zeit t bewegen, im Raum verschieben

Stromdichte $\vec{j}(\vec{r})$



$$\frac{\vec{j}}{|\vec{j}|} = \vec{e}_x$$

in Bewegungsrichtung der Teilchen

$|\vec{j}|$ = Ladung, die pro Zeiteinheit durch Flächeneinheit senkrecht zur Stromrichtung transportiert wird

homogen Verteilung N Teilchen mit Ladung q im Volumen V
alle haben gleiche Geschwindigkeit \vec{v}

$$\Rightarrow \vec{j} = \frac{Nq}{V} \vec{v} = nq\vec{v}$$

$$n = \frac{N}{V} = \text{Teilchendichte}$$

Stromstärke

$$I = \int \vec{j} \cdot d\vec{S}$$

I : skalare Größe,

Experimentelle Fakten:

- 1) WW zwischen Ladungen \rightarrow Coulombsches Gesetz
- 2) Superpositionsprinzip für elektr. Felder
- 3) Ladungserhaltung
- 4) WW zwischen Strömen \rightarrow Ampèresches Gesetz
- 5) Superpositionsprinzip für magnet. Felder

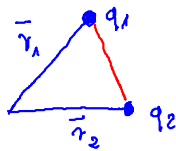
6) Faradaysches Induktionsgesetz

- Felder \vec{E} und \vec{B} und deren "Erzeuger" ρ, \vec{j} definieren
- Maxwell-Gleichungen begründen.

Coulombsches Gesetz

Kraftwirkung zwischen ruhenden Punktladungen

Zwei Punktladungen q_1 bei \vec{r}_1 und q_2 bei \vec{r}_2



Wechselwirkungskraft zwischen q_1 und q_2

$$\vec{F}_{12} = k q_1 q_2 \frac{\vec{r}_1 - \vec{r}_2}{|\vec{r}_1 - \vec{r}_2|^3} = -\vec{F}_{21}$$

von Ladung q_2
auf Ladung q_1
ausgeht

$k > 0$

von Ladung q_1
auf Ladung q_2
ausgeht

k im Vakuum:

willkürlich wählbar, Wahl von k entscheidet über Einheitsystem

- $k=1 \rightarrow$ Gauß System

- $k = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \rightarrow$ SI System

$$\epsilon_0 = 8.854 \cdot 10^{-12} \frac{A^2 s^2}{Nm^2}$$

- Ladungseinheit $[q] = 1C = 1As$

Eigenschaft der Coulombkraft

- gleichartige Ladungen $q_1 q_2 > 0 \Rightarrow$ abstoßende Kraft
- verschiedenartige Ladungen $q_1 q_2 < 0 \Rightarrow$ anziehende Kraft

Superposition von Ladungen:

$$\vec{F}(\vec{r}_i) = \frac{q_i}{4\pi\epsilon_0} \sum_{k \neq i} q_k \frac{\vec{r}_i - \vec{r}_k}{|\vec{r}_i - \vec{r}_k|^3}$$

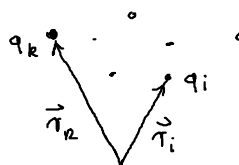
Wenn Punktladung q_k bei \vec{r}_k , $k=1,2,\dots$

$F(\vec{r}_i)$ WW von Ladung q_i mit anderen Ladungen q_k

Superpositionsprinzip der Kraftwirkungen

statisches elektr. Feld

Coulomb Kraft $\vec{F}(\vec{r}_i) =$
Kraft auf die Ladung q_i bei \vec{r}_i
ausgeht von allen anderen Ladungen



$$\vec{E}(\vec{r}_i) := \frac{\vec{F}(\vec{r}_i)}{q_i} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \sum_{k \neq i} q_k \frac{\vec{r}_i - \vec{r}_k}{|\vec{r}_i - \vec{r}_k|^3}$$

elektrisches Feld
der Ladungen $q_k \neq q_i$

unabhängig von q_i

$$= \sum_{k \neq i} \vec{E}_k(\vec{r}_i)$$

$$\vec{E}_k(\vec{r}_i) = \frac{q_k}{4\pi\epsilon_0} \frac{\vec{r}_i - \vec{r}_k}{|\vec{r}_i - \vec{r}_k|^3}$$

$$\frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{|\vec{r}_i - \vec{r}_k|^3}$$

elektrisches Feld der Ladung q_k (lokalisiert bei \vec{r}_k) am Ort \vec{r}_i

$$\vec{E}(\vec{r}_i) = \sum_{k \neq i} E_k(\vec{r}_i)$$

Gesamtkraft auf Ladung q_i in \vec{r}_i

$$\vec{F}(\vec{r}_i) = q_i \vec{E}(\vec{r}_i)$$

Position q_i beliebig $\Rightarrow \vec{r}_i$ kann jeder Raumpunkt \vec{r} sein

$$\vec{E}(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \sum_{k=1}^n q_k \frac{\vec{r} - \vec{r}_k}{|\vec{r} - \vec{r}_k|^3}$$

$$\Rightarrow \vec{F}(\vec{r}) = q \vec{E}(\vec{r})$$

Grundgleichung von elektrost. Feld:

Kontinuumversion:

$$\vec{E}(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int d^3r' g(\vec{r}') \frac{\vec{r} - \vec{r}'}{|\vec{r} - \vec{r}'|^3}$$

$$g(\vec{r}) = \sum_k q_k \delta(\vec{r} - \vec{r}_k) = \text{Ladungsdichte}$$

Kraftdichten im Punkt \vec{r} erzeugt durch Ladungsdichte $g(\vec{r})$

$$\vec{f}(\vec{r}) = g(\vec{r}) \cdot \vec{E}(\vec{r}) = \text{Kraftdichte in Punkt } \vec{r}$$

$$\begin{aligned} \vec{E}(\vec{r}) &= \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_{\mathbb{R}^3} d^3r' g(\vec{r}') \frac{\vec{r} - \vec{r}'}{|\vec{r} - \vec{r}'|^3} \\ &= \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_{\mathbb{R}^3} d^3r' g(\vec{r}') \left[-\nabla_{\vec{r}} \frac{1}{|\vec{r} - \vec{r}'|} \right] \\ &= \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \underbrace{\left(-\nabla_{\vec{r}} \right)}_{\text{(skalares) elektrisches Potential: } \varphi(\vec{r})} \int_{\mathbb{R}^3} d^3r' \frac{g(\vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|} \end{aligned}$$

$\frac{\vec{r} - \vec{r}'}{|\vec{r} - \vec{r}'|^3} = \nabla_{\vec{r}} \frac{1}{|\vec{r} - \vec{r}'|}$

$$\vec{E}(\vec{r}) = -\nabla_{\vec{r}} \varphi(\vec{r}) = -\nabla \varphi(\vec{r})$$

\Rightarrow statisches elektrisches Feld ist reines Gradientenfeld
ableitbar aus Feld $\varphi(\vec{r})$

\Rightarrow Feldlinien \perp Äquipotentialflächen von $\varphi(\vec{r})$

$$\vec{E}(\vec{r}) = -\nabla \varphi(\vec{r})$$

$$\text{rot } \vec{E}(\vec{r}) = -\nabla \times \nabla \varphi(\vec{r}) = 0$$

\Rightarrow statisches elektrisches Feld $\vec{E}(\vec{r})$ ist wirbelfrei, $\text{rot } \vec{E} = 0$

$$\begin{aligned} \text{div } \vec{E}(\vec{r}) &= \nabla_{\vec{r}} \cdot \vec{E}(\vec{r}) \\ &= \nabla_{\vec{r}} \cdot \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_{\mathbb{R}^3} d^3r' g(\vec{r}') \left[-\nabla_{\vec{r}} \frac{1}{|\vec{r} - \vec{r}'|} \right] \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
&= \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_{\mathbb{R}^3} d^3r' g(\vec{r}') \left[-\nabla_{\vec{r}}^2 \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} \right] \\
&= \frac{1}{\epsilon_0} \int_{\mathbb{R}^3} d^3r' g(\vec{r}') \delta(\vec{r}-\vec{r}') \\
&= \frac{1}{\epsilon_0} g(\vec{r})
\end{aligned}$$

Grundgleichungen der Elektrodynamik

$$\begin{aligned}
\text{rot } \vec{E} &= 0 \\
\text{div } \vec{E} &= \frac{\rho}{\epsilon_0}
\end{aligned}$$

Statisches elektrisches Feld \vec{E} ist Quellfeld
Quelle von \vec{E} ist Ladungsdichte $\rho(\vec{r})$, die Feld erzeugt
 $\rho(\vec{r})$ als Inhomogenität in PDGL für $\vec{E}(\vec{r})$

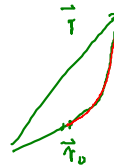
Konsequenzen:

$$\begin{aligned}
1) \text{ Potential: } \quad \vec{E}(\vec{r}) &= -\nabla \varphi(\vec{r}) \\
\vec{F}(\vec{r}) &= q \cdot \vec{E}(\vec{r}) \\
&= -q \nabla \varphi(\vec{r}) \\
&= -\nabla (q \varphi(\vec{r})) \\
&= -\nabla V(\vec{r})
\end{aligned}$$

$\varphi(\vec{r})$ = Potentielle Energie von Einheitsladung $q = 1C$
im Feld $\vec{E}(\vec{r})$ an der Stelle \vec{r}

2) Coulombkraft \rightarrow konservative Kraft \rightarrow Potential V existiert
 \Rightarrow Linienintegral über \vec{E} wegunabhängig

$$\begin{aligned}
\varphi(\vec{r}) - \varphi(\vec{r}_0) &= - \int_{\vec{r}_0}^{\vec{r}} \vec{E}(\vec{r}') d^3r' \\
&= U(\vec{r}, \vec{r}_0)
\end{aligned}$$



$U(\vec{r}, \vec{r}_0)$ = Potentialdifferenz
= Spannung (in V gemessen)

als nächstes: Poisson-Gleichung

$$\nabla^2 \varphi(\vec{r}) = -\frac{1}{\epsilon_0} \rho(\vec{r})$$

da:

$$\left. \begin{aligned}
\text{div } \vec{E} &= \rho/\epsilon_0 \\
\text{rot } \vec{E} &= 0 \\
\vec{E} &= -\nabla \varphi(\vec{r})
\end{aligned} \right\} \begin{aligned}
\text{div } \vec{E} &= -\text{div grad } \varphi(\vec{r}) \\
&= -\nabla^2 \varphi \\
&= \rho/\epsilon_0
\end{aligned}$$

Poisson-Gl als Grundgleichung der Elektrodynamik

Poisson-Gl als Grundgleichung der Elektrostatik

partielle Dgl für $\varphi(\vec{r})$: linear in φ

inhomogen wegen $\rho(\vec{r})$

2. Ordng, wegen $(\partial_x^2 + \partial_y^2 + \partial_z^2) = \nabla^2$

Falls 1) $\rho(\vec{r}) =$ Ladungsverteilung für alle \vec{r} gegeben

2) keine Randbedingungen im Endlichen für $\varphi(\vec{r})$

⇒ elementare Lösung

$$\varphi(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int d^3r' \frac{\rho(\vec{r}')}{|\vec{r}-\vec{r}'|}$$

Nachweis:

$$\nabla^2 \varphi(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int d^3r' \rho(\vec{r}') \nabla_{\vec{r}}^2 \left(\frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} \right)$$

∇^2 hier $\nabla_{\vec{r}}^2$

$$= -\frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int d^3r' \rho(\vec{r}') \cancel{4\pi} \delta(\vec{r}-\vec{r}')$$

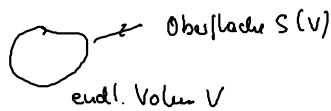
$$= -\frac{1}{\epsilon_0} \rho(\vec{r}) \quad \square$$



Elektrisches Feld $\vec{E}(\vec{r})$ durch weitere Gradientenbildung

$$\vec{E} = -\nabla \varphi(\vec{r})$$

Problemkategorie in Elektrostatik häufig anders



1) $\rho(\vec{r})$ in V gegeben

2) Wert von $\varphi(\vec{r})$ bzw Ableitung von φ bei $S(V)$ bekannt

Wie lautet $\varphi(\vec{r}) \forall \vec{r}$ in $V \rightarrow \vec{E}$ -Feld bestimmbar

"RANDWERTPROBLEM" \rightarrow Kap. 3

äquivalente Darstellung der Maxwell-Gl der Elektrostatik

durch Integralversion

$$\text{rot } \vec{E} = 0$$

$$\Rightarrow 0 = \int_S \text{rot } \vec{E} \cdot d\vec{S} = \oint_{C(S)} \vec{E} \cdot d\vec{l}$$

Stokes'scher Satz



$C(S)$

↳ für beliebige geschl. Kurve C

$$\text{div } \vec{E} = \frac{\rho}{\epsilon_0}$$

$$Q = \int_V \rho(\vec{r}) dV = \int_V \text{div}(\epsilon_0 \vec{E}) dV$$

$$\stackrel{\text{Gauß'scher Satz}}{\vec{r}} \epsilon_0 \oint_S \vec{E} \cdot d\vec{S}$$

insgesamt

$$\oint_C \vec{E} \cdot d\vec{l} = 0$$

$$\oint_{S(V)} \epsilon_0 \vec{E} \cdot d\vec{S} = Q$$

Q in U bzw
innerhalb von S

"Gaußsches Gesetz"

$$\Phi_E = \epsilon_0 \int_S \vec{E} \cdot d\vec{S} = \text{Fluß von elektr. Feld}$$

Fluß von elektr. Feld durch beliebige geschlossene
Fläche ist gleich der eingeschlossenen Ladung

Anwendung des Gaußschen Gesetz:

nicht da wenn Ladungsverteilung $\rho(\vec{r})$ sehr symmetrisch ist

Bsp: Homogen geladene Kugel mit Radius R

$$\rho(\vec{r}) = \begin{cases} \text{const} & \text{für } r \leq R \\ 0 & \text{für } r > R \end{cases}$$

\vec{E} -Feld in Kugelkoordinaten

$$\vec{E}(\vec{r}) = E_r(r, \theta, \varphi) \vec{e}_r + E_\theta(r, \theta, \varphi) \vec{e}_\theta + E_\varphi(r, \theta, \varphi) \vec{e}_\varphi$$

Drehung von $\rho(\vec{r})$

- z-Achse
- x-Achse
- y-Achse

} invariant

$\Rightarrow E_r, E_\theta, E_\varphi$ unabhängig von φ, θ , nur von r abhängig

$$\Rightarrow \vec{E}(\vec{r}) = E_r(r) \vec{e}_r + \underbrace{E_\theta(r)}_{=0} \vec{e}_\theta + \underbrace{E_\varphi(r)}_{=0} \vec{e}_\varphi$$

$$\Rightarrow \vec{E}(\vec{r}) = E_r(r) \vec{e}_r$$

gilt bei allen kugelsymmetr. Ladungsverteilungen $\vec{n} = \vec{e}_r$

Gauß: $\oint_S \vec{E}(\vec{r}) \cdot d\vec{S} = \oint_S E_r(r) \cdot \vec{n} \cdot \vec{n} \, dS$

Oberflächenintegral
über "Kugel" von
Radius r

$$dS = r^2 \sin\theta \, d\theta \, d\varphi$$

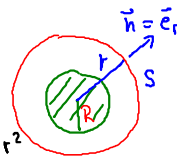
$$= r^2 \, d\Omega$$

$$\int d\Omega = 4\pi$$

$$= E_r(r) \cdot \oint_S dS$$

$$= E_r(r) \int_0^{2\pi} d\varphi \int_0^\pi \sin\theta \, d\theta \, r^2$$

$$= 4\pi r^2 E_r(r)$$



$$= 4\pi r^2 E_r(r)$$

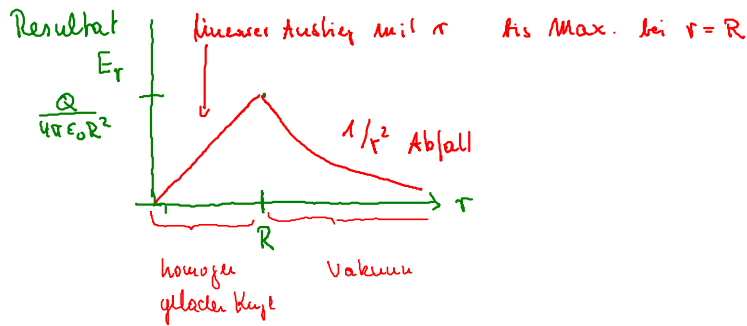
$$= \frac{1}{\epsilon_0} \cdot q(V_r)$$

in Volumen V_r ("Kugel"
mit Radius r) enthalten
Ladung

$$= \begin{cases} \frac{Q}{\epsilon_0} & \text{falls } r > R \\ \frac{1}{\epsilon_0} Q \frac{r^3}{R^3} & \text{falls } r < R \end{cases}$$

insgesamt:

$$\vec{E}(\vec{r}) = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0} \vec{e}_r \cdot \begin{cases} \frac{1}{r^2} & \text{falls } r > R \\ \frac{r}{R^3} & \text{falls } r < R \end{cases}$$



Potential bzw \vec{E} Feld von N Punktladungen

$$g(\vec{r}) = \sum_{i=1}^N q_i \delta(\vec{r} - \vec{r}_i)$$

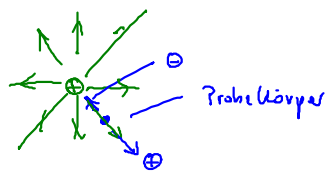
$$\begin{aligned} \varphi(\vec{r}) &= \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int d^3r' \frac{g(\vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|} \\ &= \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \sum_{i=1}^N q_i \int d^3r' \delta(\vec{r}' - \vec{r}_i) \cdot \frac{1}{|\vec{r} - \vec{r}'|} \\ &= \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \sum_{i=1}^N \frac{q_i}{|\vec{r} - \vec{r}_i|} \end{aligned}$$

$$\vec{E}(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \sum_{i=1}^N q_i \frac{\vec{r} - \vec{r}_i}{|\vec{r} - \vec{r}_i|^3}$$

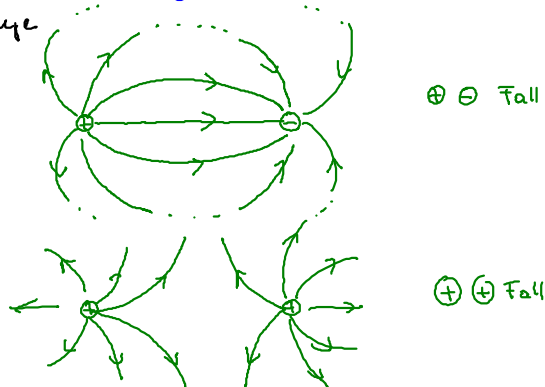
Superposition der Potentiale, \vec{E} -Felder der einzelnen Punktladungen.

Feldkonzept (Qualitative Bilder)

Feldlinie: Bahn, auf der sich ein kleiner positiver geladener und zunächst ruhender Körper aufgrund von Coulomb Wk bzw \vec{E} -Feld via $\vec{F} = q\vec{E}(\vec{r})$ bewegen würde



Zwei Punktladungen



Feldlinien schneiden sich nicht
Feldlinien stark bei positiven Ladungen und

eben bei negativen Ladungen

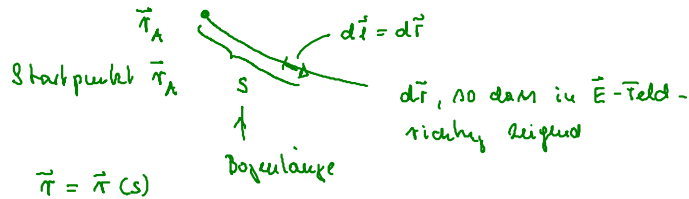
Fernwirkungs vs. Nahewirkungsprinzip

formale Beschreibung von Feldlinien

$\vec{E}(\vec{r})$: Vektorfeld

in jedem Raumunkt \vec{r} ein $\vec{E}(\vec{r})$ -Wert angeheftet

$\vec{E}(\vec{r})$ am "Pfeil" mit Länge und Richtung



$$\vec{r} = \vec{r}(s)$$

$$\frac{d\vec{r}}{ds} = \vec{E}(\vec{r}(s))$$

$$\left[\frac{dx}{dt} = \dot{x} = F(x, s) \right]$$

dyn. System in TE Ph II

$\vec{r} = \vec{r}(s)$ als Lösung dieser Vektor-Differentialgleichung

Feldlinien können sich nicht schneiden



da jeder Punkt \vec{r} im Raum nur ein $\vec{E}(\vec{r})$ Wert zugeordnet ist.

gibt es geschlossene Feldlinien für \vec{E} -Feld

betrachte

$$\oint_C \vec{E}(\vec{r}) \cdot d\vec{r} = \int_{\text{Stokes}} \underbrace{\text{rot } \vec{E}}_{=0} \cdot d\vec{s} = 0$$

$$\oint \frac{d\vec{r}}{ds} \cdot d\vec{r} = 0$$

gibt es geschlossene Feldlinie $L = C$
Annahme ja:

$$\text{Bogenlänge } s \Rightarrow ds^2 = d\vec{r}^2$$

$$\oint_L \frac{(ds)^2}{ds} = \oint_L ds = 0$$



aber für endlich ausgedehntes L

$$\Rightarrow \oint_L ds \neq 0$$

$\Rightarrow \nexists$ keine geschlossene \vec{E} -Feldlinien

Ströme und Ladungserhaltungssatz

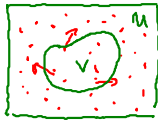
bisher Ladungen in 3d Raum ruhend

aber i. Allg können Ladungen sich bewegen, Ströme

geordnete Bewegung \rightarrow Fließen von Strom

- Stromstärke I
- Stromdichte \vec{J} (Stromdichtevektor)

- Stromdichte \vec{j} (Stromdichtevektor)



große Volumen $U+V$
 kleine Volumen V
 $U+V$ abgeschlossen
 V nicht abgeschlossen

in $U+V$: Ladungsdichte $\rho(\vec{r}, t)$

$$\rho(\vec{r}, t) = \sum_{i=1}^N q_i \delta(\vec{r} - \vec{r}_i(t))$$

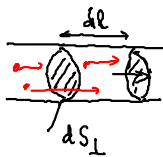
Gesamtladung in $U+V$ konstant

$$Q_{U+V} = \int_{U+V} \rho(\vec{r}, t) dV = \sum_{i=1}^N q_i = \text{const}$$

Gesamtladung in Subvolumen V i. Allg. nicht konstant

$$Q_V = Q_V(t) = \int_V \rho(\vec{r}, t) dV = \sum_i q_i \text{ , die aus Reicht in } V \text{ sind.}$$

Definition von Stromdichte \vec{j}



Volumenelement $dV = dS_{\perp} dl$
 in Richtung von Punkt \vec{r}

in dV aus Reicht t ist Ladung

$$dQ = \rho(\vec{r}, t) dV = \rho(\vec{r}, t) \cdot dS_{\perp} dl$$

enthalten

o.B.d.A. dQ positiv \rightarrow Bewegung der Ladung mit \vec{v}
 Richtung von \vec{j} = Richtung von \vec{v}

dQ negativ \rightarrow Richtung von \vec{j} zu \vec{v} entgegengesetzt

Betrag von \vec{j}

$$|\vec{j}| = \frac{dQ}{dS_{\perp} \cdot dt}$$

= Quotient von Ladung dQ , die in Zeit dt durch die zu \vec{v} senkrecht liegende Fläche dS_{\perp} hindurchtritt, und Produkt $dS_{\perp} dt$

$$dQ = \rho dV = \rho dS_{\perp} dl$$

$$\frac{dl}{dt} = v$$

$$\Rightarrow |\vec{j}| = j = \frac{\rho dS_{\perp} dl}{dS_{\perp} dt} = \rho \frac{dl}{dt} = \rho v$$

Stromdichte: $\vec{j} = \rho \vec{v}$

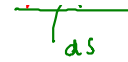
$$\vec{j}(\vec{r}, t) = \rho(\vec{r}, t) \cdot \vec{v}(\vec{r}, t)$$

Stromstärke: $dI = \vec{j} \cdot d\vec{s}$

$$dI = j \cdot dS \cos \alpha$$



$$\begin{aligned}
 &= j \cdot dS_{\perp} \\
 &= \frac{dQ}{dS_{\perp} dt} \cdot dS_{\perp} \\
 &= \frac{dQ}{dt}
 \end{aligned}$$



Stromstärke I_S durch Fläche S per Integration

$$I = I_S = \int_S \vec{j} \cdot d\vec{S}$$

bewegte Ladungen als Punktladungen

$$\rho(\vec{r}, t) = \sum_{i=1}^N q_i \delta(\vec{r} - \vec{r}_i(t))$$

$$\vec{j}(\vec{r}, t) = \sum_{i=1}^N q_i \vec{v}_i \delta(\vec{r} - \vec{r}_i(t))$$

\vec{v}_i = Geschwindigkeit der i -ten Ladung

Ladungserhaltung:

in V ist Ladung $Q_V(t)$ des Zeit t enthalten
durch $S(V)$ fließt Ladung zu oder ab

$$Q_V(t) - Q_V(t + dt) = I_S(t) dt$$

Taylor: $Q_V(t) - \left[Q_V(t) + \frac{dQ_V(t)}{dt} dt + \dots \right] = I_S(t) dt$

$$\frac{dQ_V(t)}{dt} + I_S(t) = 0 \quad (\text{Integrierte Version})$$

Zeitl. Änderung der Ladung in V hervorgerufen durch den durch $S(V)$ fließenden Strom

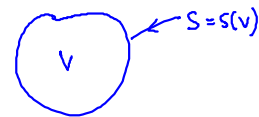
Bem: 1) $I_S(t) = 0 \quad \forall t \quad (V \text{ abgeschlossen}) \Rightarrow Q_V = \text{konst.}$

2) $Q_V(t) = Q_V(\cancel{t}) \Rightarrow I_S = 0$

differenzielle Variante von Ladungsbilanz

$$Q_V = \int_V \rho(\vec{r}, t) dV$$

$$I_S = \oint_S \vec{j} \cdot d\vec{S} = \oint_S \vec{v} \rho \cdot d\vec{S}$$



$$\frac{d}{dt} \int_V \rho(\vec{r}, t) dV + \oint_S \vec{j}(\vec{r}, t) \cdot d\vec{S} = 0$$

$$\frac{d}{dt} \int_V dV \dots \rightarrow \int_V dV \partial_t \dots \quad \partial_t = \frac{\partial}{\partial t}$$

folgt V fest vorgegeben, nicht zeitl. veränderlich!

$$\oint_{S(V)} \vec{j} \cdot d\vec{S} = \int_V \text{div } \vec{j} dV$$

$$\int_V (\partial_t \rho + \text{div } \vec{j}) dV = 0$$

gilt für beliebige Volumina $V \Rightarrow (\dots) = 0$

Δ $\partial_t \rho + \text{div } \vec{j} = 0$ Kontinuitätsgleichung

d.h. Änderung der Ladungsdichte $\rho(\vec{r}, t)$ im Punkt \vec{r}
entspricht negative Divergenz der Stromdichte $\vec{j}(\vec{r}, t)$

$\rho(\vec{r}, t)$ und $\vec{j}(\vec{r}, t)$ nicht voneinander unabhängig

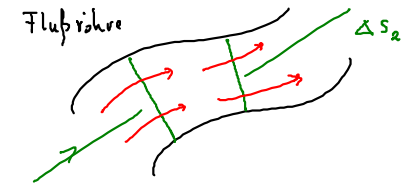
Konsequenzen aus $\partial_t \rho + \text{div } \vec{j} = 0$

\vec{j} solenoidal

- $\partial_t \rho = 0$, d.h. ρ auch Zeitunabhängig
- \vec{j} zeitunabhängig

$\Rightarrow \text{div } \vec{j}(\vec{r}) = 0$

$\Rightarrow \int_{\text{Goup } V} \text{div } \vec{j}(\vec{r}) dV = \oint_{\text{S(V)}} \vec{j} \cdot d\vec{S} = 0$

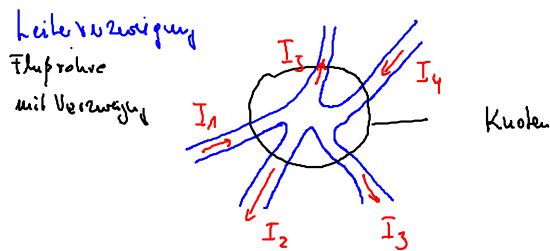


hier Ladungstransport durch Leiterwände nur Durchfluß z.B. durch ΔS_1 und ΔS_2

$\oint_{\text{S(V)}} \vec{j} \cdot d\vec{S} = \int_{\Delta S_1} \vec{j} \cdot \vec{n} dS + \int_{\Delta S_2} \vec{j} \cdot \vec{n} dS = 0$

$\Rightarrow \int_{\Delta S} \vec{j} \cdot d\vec{S} = \text{konstant für jeden beliebigen Querschnitt } \Delta S \text{ der Flußröhre}$

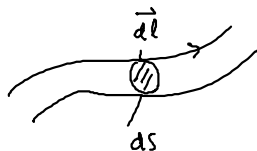
Bem: $\vec{j} = \vec{j}(\vec{r}) \Rightarrow$ Einfluß = Abfluß
 \Rightarrow durch jeden Querschnitt ΔS fließt gleicher Strom



$\oint_S \vec{j} \cdot d\vec{S} = 0 = \sum_u I_u$ Kirchhoff'sche Knotenregel

Summe der einfließenden Ströme = Summe der abfließenden Ströme

Dünne Leiter bzw. Leiterstrom



Idealisierung: unendl. dünne Leiter mit "unendliche" hoher Stromdichte, wobei aber Gesamtstrom konstant ($< \infty$)

d.h. infin. langer Element in Richtungsrichtung, d.h. in Stromrichtung

$$\vec{j} \cdot \Delta V = \vec{j} \cdot \Delta S \cdot dl$$

$$d\vec{l} = dl \cdot \frac{\vec{j}}{|\vec{j}|}$$

$$\Delta S \rightarrow 0$$

$$\vec{j} dV \rightarrow \vec{j} dS dl = \underbrace{|\vec{j}| dS}_{=: I} \cdot \underbrace{\frac{\vec{j}}{|\vec{j}|} \cdot dl}_{=: d\vec{l}}$$

$$I = \lim_{\substack{|\vec{j}| \rightarrow \infty \\ \Delta S \rightarrow 0}} |\vec{j}| dS = \text{Linienstrom}$$

$$\Rightarrow \vec{j} dV = I d\vec{l}$$

Konzept der Stromfäden / Strom-Filament

analog zu Punktladung Konzept in Elektrostatik

Stromfäden als "linienförmiges" Strom I längs Weg C

Erweit: Ohm'sches Gesetz

elektr. Strom: Kraftwirkung auf Ladungen

$$\vec{F}_i = q_i \vec{E}$$

Kinematik Stromdichte \vec{j} und elektr. Feld \vec{E} ?

$$\text{Newton} \quad \vec{\pi}_i = \vec{F}_i = q_i \vec{E} \quad (m=1)$$

$$\vec{E} = \text{konst}$$

$$\vec{\pi}_i(t) = \frac{1}{2} q_i \vec{E} \cdot t^2 + \vec{v}_0 t + \vec{a}_0$$

λ permanente Beschleunigung

In hohe Vielzahl von Ladungsträgern

Relativ Bewegung

\rightarrow Vielzahl von Stöße

\rightarrow wirken im Mittel wie "Reibungskraft"

$$\left. \begin{aligned} R_+ &= -\alpha_+ v_+ \\ R_- &= -\alpha_- v_- \end{aligned} \right\} \text{Reibungskraft auf } \begin{array}{l} \text{positive} \\ \text{negative} \end{array} \text{ Ladungsträger}$$

$$m_{\pm} \dot{\vec{v}}_{\pm} = q_{\pm} \vec{E} - \alpha_{\pm} v_{\pm} \quad \begin{array}{l} + \text{ positive} \\ - \text{ negative} \end{array} \text{ Ladungsträger}$$

Stationärer Zustand

$$\dot{\vec{v}}_{\pm} = 0 \quad \Rightarrow \quad \vec{v}_{\pm} = q_{\pm} \frac{\vec{E}}{\alpha_{\pm}}$$

Stromdichte

$$\begin{aligned} \vec{j} &= \beta_+ \vec{v}_+ + \beta_- \vec{v}_- \\ &= \beta_+ q_+ \frac{\vec{E}}{\alpha_+} + \beta_- q_- \frac{\vec{E}}{\alpha_-} \end{aligned}$$

$$= \left[\frac{\rho_+ \rho_+}{\alpha_+} + \frac{\rho_- \rho_-}{\alpha_-} \right] \vec{E}$$

= spezifische elektrische Leitfähigkeit σ

$\sigma > 0$ da $\alpha_+, \alpha_- > 0$
 $\rho_+^2, \rho_-^2 > 0$

$$\vec{j} = \sigma \vec{E}$$

Ohm'sches Gesetz

- Bem: 1) Olem: Gültigkeit setzt voraus daß $|m \dot{v}_\pm| \ll |q_\pm \vec{E}|$
 \vec{v}_\pm hinreichend klein
- 2) Aussage von Ohm'schem Gesetz:
 Stromdichte \vec{j} proportional angelegtem Feld \vec{E}
 Richtung von \vec{j} in Richtung von \vec{E}
- 3) σ : Materialparameter

Stromdichte + Gesamtstrom:

Ladungsverteilung $\rho = \rho(\vec{r}, t)$
 zeitliche Änderung der Ladungsverteilung $\rho(\vec{r}, t)$
 $\Rightarrow \partial_t \rho(\vec{r}, t) + \text{div } \vec{j}(\vec{r}, t) = 0$

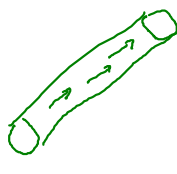
Stromfluß mit Stromdichte

$$\vec{j}(\vec{r}, t) = \rho(\vec{v}, t) \cdot \vec{v}(\vec{r}, t)$$

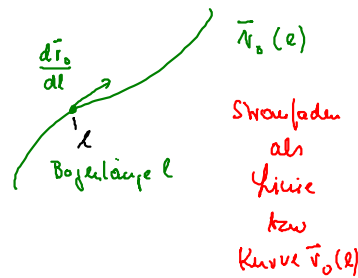
← Geschwindigkeit der lokalen Ladungsträger

Gesamtstrom durch Fläche S

$$I = I_S(t) = \int_S \vec{j}(\vec{r}, t) \cdot d\vec{S}$$



Stromfaden als
Idealisierung



Kurvenparameter $e \cong$ Bogenlänge

Tangentenvektor $\frac{d\vec{r}_0(e)}{de}$

Stromdichte für Stromfaden

$$\vec{j}(\vec{r}, t) = \int I(x', t) \delta(\vec{r} - \vec{r}_0(e)) \cdot \frac{d\vec{r}_0(e)}{de} \cdot de$$

Praktisch nur in x-Richtung

$$\vec{j}(\vec{r}, t) = \int dx' I(x', t) \delta(\vec{r} - x' \vec{e}_x) \cdot \vec{e}_x$$

$$= \int dx' I(x', t) \delta(x - x') \delta(y) \delta(z) \vec{e}_x$$

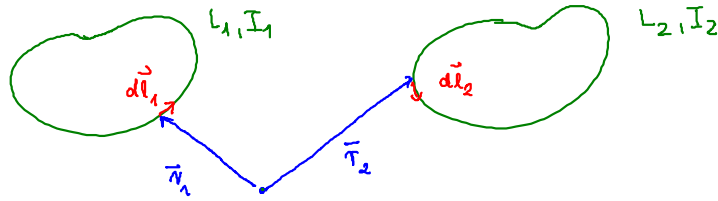


$$x' = I(x_1, t) \cdot \delta(y) \delta(z) \vec{e}_x$$

Ampèresches Gesetz:

empirische Befund: elektrische Ströme wechselwirken miteinander

Zwei geschlossene Leiterkreise L_1 und L_2 , in denen Ströme fließen



L_1 und L_2 Stromfäden
 I_1 und I_2 stationäre Ströme durch L_1 und L_2

$$\vec{F}_{12} = \tilde{k} I_1 I_2 \oint_{L_1} \oint_{L_2} \frac{d\vec{l}_1 \times [d\vec{l}_2 \times (\vec{r}_1 - \vec{r}_2)]}{|\vec{r}_1 - \vec{r}_2|^3}$$

Kraft von L_2 auf L_1

Integration entlang Leiterstücken
 $d\vec{l}_1, d\vec{l}_2$ infinitesimale Linienelemente entlang L_1, L_2
 \vec{r}_1, \vec{r}_2 Ortsvektoren zu $d\vec{l}_1$ und $d\vec{l}_2$

Proportionalitätskonstante \tilde{k} (im Vakuum)

$$- \tilde{k} = \frac{1}{c^2} \text{ im cgs System}$$

$$- \tilde{k} = \frac{\mu_0}{4\pi} = 10^{-7} \frac{Vs}{Am} \text{ im SI System} \leftarrow$$

μ_0 : Magnetfeldkonstante / Permeabilität von Vakuum

$$\mu_0: 4\pi \cdot 10^{-7} \frac{Vs}{Am} = 1,2566 \cdot 10^{-6} \frac{Vs}{Am}$$

$$RB: \epsilon_0 \mu_0 \cdot c^2 = 1 \quad c: \text{Lichtgeschwindigkeit im Vakuum}$$

im Rahmen der Vorlesung:

$$\vec{F}_{12} = \frac{\mu_0}{4\pi} I_1 I_2 \oint_{L_1} \oint_{L_2} \frac{d\vec{l}_1 \times [d\vec{l}_2 \times (\vec{r}_1 - \vec{r}_2)]}{|\vec{r}_1 - \vec{r}_2|^3}$$

Ampèresches Gesetz

Bem: 1) proportional zu I_1 und I_2

2) unter Integral typischer Abstandsverhalte wie bei Coulomb

$$\sim \frac{\vec{r}_1 - \vec{r}_2}{|\vec{r}_1 - \vec{r}_2|^3} \quad \text{bzw.} \quad \frac{1}{|\vec{r}_1 - \vec{r}_2|^2} \cdot \vec{e}_{\vec{r}_1 - \vec{r}_2}$$

analog zur Elektrostatik: Feldbeschreibung einführen

Stromkreis L_1 erfährt im von Stromkreis L_2 erzeugten Magnetfeld eine Kraft \vec{F}_{12}

Aufheben von Ampèreschem Gesetz:

$$= - \rho = \mu_0 - \rho \vec{j} \cdot \vec{r}$$

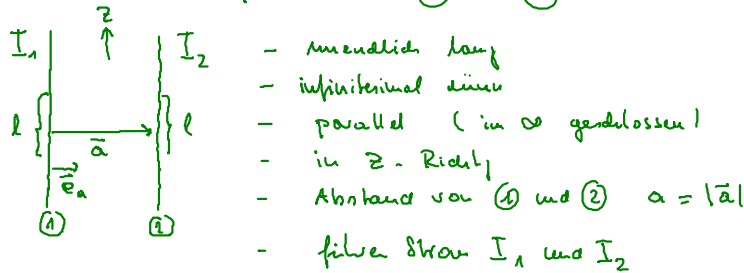
$$\vec{F}_{12} = I_1 \oint_{L_1} d\vec{l}_1 \times \frac{\mu_0 I_2 \oint_{L_2} \frac{d\vec{l}_2 \times (\vec{r}_1 - \vec{r}_2)}{|\vec{r}_1 - \vec{r}_2|^3}}{4\pi}$$

$$= I_1 \oint_{L_1} d\vec{l}_1 \times \vec{B}_2(\vec{r}_1)$$

$$\vec{B}_2(\vec{r}) = \frac{\mu_0 I_2}{4\pi} \oint \frac{d\vec{l}_2 \times (\vec{r} - \vec{r}_2)}{|\vec{r} - \vec{r}_2|^3}$$

Von L_2 erzeugtes Magnetfeld \vec{B}_2 in allgemeinen Raumpunkt \vec{r}
 proportional zu feld erzeugender Größe, dem Strom I_2

Exkurs: 2 Stromfäden / Leiter ① und ②



- ihre Kraft aufeinander aus

anziehend für gleichsinnig parallele Ströme
 abstoßend für gegensinnig " "

Kraft, die an Leiterschnitt der Länge l aufgreift

$$\vec{F}_{21} \sim I_1 I_2 l \frac{1}{a} \quad \text{da} \quad \vec{F}_{21} \parallel \vec{a}$$

orientierte Strom $I_1 \vec{e}_2$ bzw $I_2 \vec{e}_2$

$$\frac{\vec{F}}{l} \sim \frac{1}{f(a)} \left[I_2 \vec{e}_2 \times (I_1 \vec{e}_2 \times \vec{e}_a) \right]$$

bac-cab Regel: $\vec{e}_2 \times (\vec{e}_2 \times \vec{e}_a) = \vec{e}_2 (\underbrace{\vec{e}_2 \cdot \vec{e}_a}_{=0}) - \vec{e}_a (\underbrace{\vec{e}_2 \cdot \vec{e}_2}_{=1})$
 $\vec{e}_2 \perp \vec{e}_a$

$$\sim - \frac{I_1 I_2}{f(a)} \vec{e}_a$$

Abstandsfunktion empirisch \rightarrow \square

Mythos:

Stromfaden L_2 im Feld von Leiter/Stromfaden L_1
 wg Symmetrie gilt

$$\vec{F}_{21} = I_2 \oint_{L_2} d\vec{l}_2 \times \vec{B}_1(\vec{r}_2)$$

mit Magnetfeld \vec{B}_1 erzeugt von L_1 im beliebigen \vec{r}

$$\vec{B}_1(\vec{r}) = \frac{\mu_0 I_1}{4\pi} \oint_{L_1} \frac{d\vec{l}_1 \times (\vec{r} - \vec{r}_1)}{|\vec{r} - \vec{r}_1|^3}$$

Ampèrescher Gesetz erfüllt achio = radio $\vec{F}_{12} = -\vec{F}_{21}$!

Madweis. $\vec{B}_1(\vec{r})$ in \vec{F}_2 einsetzen
 Jacobi Identität aus Physik 1 benutzen

insgesamt

$$\vec{B}_i(\vec{r}) = \frac{\mu_0}{4\pi} I_i \oint_L \frac{d\vec{l}_i \times (\vec{r} - \vec{r}_i)}{|\vec{r} - \vec{r}_i|^3}$$

= Magnetische Induktion
 = Magnetfeld, Magnetisches Feld

Symmetrisierte Version von Ampèreschen Gesetz

$$\vec{F}_{12} = \frac{\mu_0}{4\pi} I_1 I_2 \oint_{L_2} \oint_{L_1} \frac{d\vec{l}_1 \times [d\vec{l}_2 \times (\vec{r}_1 - \vec{r}_2)]}{|\vec{r}_1 - \vec{r}_2|^3}$$

$$\vec{a} \times (\vec{b} \times \vec{c}) = \vec{b}(\vec{a} \cdot \vec{c}) - \vec{c}(\vec{a} \cdot \vec{b})$$


$$\vec{a} = d\vec{l}_1, \vec{b} = d\vec{l}_2, \vec{c} = \vec{r}_1 - \vec{r}_2$$

$$\vec{F}_{12} = -\frac{\mu_0}{4\pi} I_1 I_2 \oint_{L_1} \oint_{L_2} d\vec{l}_1 d\vec{l}_2 \frac{\vec{r}_1 - \vec{r}_2}{|\vec{r}_1 - \vec{r}_2|^3}$$

$$= -\frac{\mu_0}{4\pi} I_1 I_2 \oint_{L_2} d\vec{l}_2 \oint_{L_1} d\vec{l}_1 \cdot \nabla_{\vec{r}_1} \frac{1}{|\vec{r}_1 - \vec{r}_2|}$$

Lehrt Integral = 0.

$$\text{Wenn: } \oint_{L_2} d\vec{l}_2 \oint_{L_1} d\vec{l}_1 \cdot \nabla_{\vec{r}_1} \frac{1}{|\vec{r}_1 - \vec{r}_2|} =$$



$$= \oint_{L_2} d\vec{l}_2 \int_{S_1} \text{rot} \left(\nabla_{\vec{r}_1} \frac{1}{|\vec{r}_1 - \vec{r}_2|} \right) d\vec{S}_1$$

rot (grad ...) = 0

insgesamt Symmetr. Version von Ampèreschen Gesetz

$$\vec{F}_{12} = -\frac{\mu_0}{4\pi} I_1 I_2 \oint_{L_1} \oint_{L_2} d\vec{l}_1 \cdot d\vec{l}_2 \frac{\vec{r}_1 - \vec{r}_2}{|\vec{r}_1 - \vec{r}_2|^3}$$

$$\vec{F}_{12} = -\vec{F}_{21}$$

Wahlgen. auf N Leiterschleifen

$$\vec{F} = \sum_{j=1}^N \frac{\mu_0}{4\pi} I_j I \oint_L \oint_{L_j} \dots$$

Superpositionsprinzip der Kräfte

$$\vec{B}(\vec{r}) = \sum_{j=1}^N \frac{\mu_0}{4\pi} I_j \oint_{L_j} \frac{d\vec{l}_j \times (\vec{r} - \vec{r}_j)}{|\vec{r} - \vec{r}_j|^3}$$

Übergang zu Kontinuierlicher Beschreibung

Linienströme durch Stromdichten ausdrücken

$$\vec{B}(\vec{r}) = \int d^3r' \sum_{j=1}^N \frac{\mu_0}{4\pi} \oint_{L_j} \frac{d\vec{l}_j \times (\vec{r} - \vec{r}_j)}{|\vec{r} - \vec{r}_j|^3} \cdot \delta(\vec{r}' - \vec{r}_j(\epsilon))$$

"einfach" eingefügt:

$$1 = \int d^3r \delta(\vec{r} - \vec{r}_j(z))$$

δ Fkt
auswert

$$= \frac{\mu_0}{4\pi} \int d^3r' \sum_{j=1}^N \left[I_j \oint \frac{d\vec{l}_j}{dl} \cdot \delta(\vec{r}' - \vec{r}_j(z)) dl \right] \times \frac{\vec{r} - \vec{r}'}{|\vec{r} - \vec{r}'|^3}$$

$= \vec{j}_j(\vec{r}') =$ Stromdichte des j -ten Stromfadens

$$= \frac{\mu_0}{4\pi} \int d^3r' \sum_{j=1}^N \vec{j}_j(\vec{r}') \times \frac{\vec{r} - \vec{r}'}{|\vec{r} - \vec{r}'|^3}$$

$\vec{j}(\vec{r}') =$ Gesamtsstromdichtefeld
von allen Stromfäden



$$\vec{B}(\vec{r}) = \frac{\mu_0}{4\pi} \int d^3r' \vec{j}(\vec{r}') \times \frac{\vec{r} - \vec{r}'}{|\vec{r} - \vec{r}'|^3} \quad (\text{Biot-Savart-Gesetz})$$

Kraftgesetz bzw Kraft von Magnetfeld \vec{B} auf Leiterschleife L

$$\begin{aligned} \vec{F} &= I \oint_L d\vec{l} \times \vec{B}(\vec{r}(z)) \\ &= I \oint_L d\vec{l} \times \vec{B}(\vec{r}(z)) \int d^3r \delta(\vec{r} - \vec{r}(z)) \\ &= \int d^3r \left(I \oint_L \delta(\vec{r} - \vec{r}(z)) \right) \times \vec{B}(\vec{r}) \\ &= \text{Stromdichte von Leiterschleife } L \end{aligned}$$

$$\vec{F} = \int d^3r \vec{j}(\vec{r}) \times \vec{B}(\vec{r})$$

Kraft von Magnetfeld \vec{B} auf Schleife L



Setze $\vec{j}(\vec{r}) = \vec{j}_1(\vec{r})$

Stromdichte des B -Feld erzeugt $\vec{j}_2(\vec{r})$

$$\rightarrow \vec{F} = \int d^3r \int d^3r' \vec{j}_1(\vec{r}) \times \left[\vec{j}_2(\vec{r}') \times \frac{\vec{r} - \vec{r}'}{|\vec{r} - \vec{r}'|^3} \right]$$

Kraft von Stromverteilung 2 auf Stromverteilung 1

vec-cob Regel

$$\begin{aligned} &= \int d^3r \int d^3r' \left[\vec{j}_2(\vec{r}') \left(\vec{j}_1(\vec{r}) \cdot \frac{\vec{r} - \vec{r}'}{|\vec{r} - \vec{r}'|^3} \right) - \frac{\vec{r} - \vec{r}'}{|\vec{r} - \vec{r}'|^3} \left(\vec{j}_1(\vec{r}) \cdot \vec{j}_2(\vec{r}') \right) \right] \\ &= \int d^3r \int d^3r' \left[\vec{j}_2(\vec{r}') \left[-\vec{j}_1(\vec{r}) \cdot \nabla_{\vec{r}} \frac{1}{|\vec{r} - \vec{r}'|} \right] \right. \\ &\quad \left. - \int d^3r \int d^3r' \frac{\vec{r} - \vec{r}'}{|\vec{r} - \vec{r}'|^3} \vec{j}_1(\vec{r}) \cdot \vec{j}_2(\vec{r}') \right] \end{aligned}$$

erster Integral

$$\textcircled{*} = \int d^3r \int d^3r' \vec{j}_2(\vec{r}') \cdot \left\{ \nabla_{\vec{r}} \cdot \left[-\vec{j}_1(\vec{r}) \cdot \frac{1}{|\vec{r} - \vec{r}'|} \right] + \left(\nabla_{\vec{r}} \cdot \vec{j}_1(\vec{r}) \right) \cdot \frac{1}{|\vec{r} - \vec{r}'|} \right\}$$

erster Term $\int d^3r \nabla_{\vec{r}} \cdot [\dots] \rightarrow 0$ falls $\vec{j}_1(\vec{r})$ lokalisiert
bzw lin. schnell
für $r \rightarrow \infty$ abklingt

zweiter Term $\text{div } \vec{j}_1(\vec{r}) = 0$ (Ablaufgabe)

$$\begin{aligned} \text{grad div } \frac{\mu_0}{4\pi} \int d^3r' \frac{\vec{j}(\vec{r}')}{|\vec{r}-\vec{r}'|} &= \text{grad } \frac{\mu_0}{4\pi} \int d^3r' \underbrace{\nabla_{\vec{r}} \cdot \frac{\vec{j}(\vec{r}')}{|\vec{r}-\vec{r}'|}} \\ &= \vec{j}(\vec{r}') \nabla_{\vec{r}} \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} \\ &= \vec{j}(\vec{r}') \left(-\nabla_{\vec{r}} \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} \right) \end{aligned}$$

wp:

$$\begin{aligned} -\nabla_{\vec{r}} \cdot \frac{\vec{j}(\vec{r}')}{|\vec{r}-\vec{r}'|} &= -\frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} \underbrace{\nabla_{\vec{r}} \cdot \vec{j}(\vec{r}')}_{\text{div } \vec{j} = 0} - \vec{j}(\vec{r}') \nabla_{\vec{r}} \cdot \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} \\ &= -\vec{j}(\vec{r}') \nabla_{\vec{r}} \cdot \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} \quad \leftarrow \text{Kont. Gleichg.} \end{aligned}$$

alles in $\nabla \times \vec{B}(\vec{r})$ Gleichg. einsetzen, nur ersten Term betrachten

$$\sim -\text{grad } \frac{\mu_0}{4\pi} \int d^3r' \nabla_{\vec{r}} \times \frac{\vec{j}(\vec{r}')}{|\vec{r}-\vec{r}'|}$$

benutze Gaußsche Satz $\int dV \text{rot } \vec{A} = \oint_{\text{SCV}} \vec{A} \dots$

$$\vec{A} = \frac{\vec{j}(\vec{r}')}{|\vec{r}-\vec{r}'|} \rightarrow 0 \quad \text{für } |\vec{r}-\vec{r}'| \rightarrow \infty$$

damit erster Term in $\nabla \times \vec{B}(\vec{r})$ Gleichung null.

Insgesamt Grundgleichungen für die Magnetostatik gefunden

$$\text{div } \vec{B} = 0$$

$$\text{rot } \vec{B} = \mu_0 \vec{j}$$

$$\vec{j} = \vec{j}(\vec{r}) \neq \vec{j}(\vec{r}, t)$$

aus differentieller Version integrale Form bestimmen

$$\int_V \text{div } \vec{B} \, dV = \oint_{\text{SCV}} \vec{B} \cdot d\vec{S} = 0$$

↑
Gauß

magnet. Fluß durch Fläche S einführen

$$\phi_m = \int_S \vec{B} \cdot d\vec{S}$$

Anwendung von Stokes

$$\int_S \text{rot } \vec{B} \cdot d\vec{S} = \mu_0 \int_S \vec{j}(\vec{r}) \cdot d\vec{S}$$

$$\oint_{C(S)} \vec{B} \cdot d\vec{l} = \mu_0 I, \quad I = \int_S \vec{j}(\vec{r}) \cdot d\vec{S} = \text{Gesamtstrom durch Fläche } S$$

integrale Version der Magnetostat. Gleichungen

$$\oint_{\text{SCV}} \vec{B} \cdot d\vec{S} = 0$$

$$\oint_{C(S)} \vec{B} \cdot d\vec{l} = \mu_0 I$$

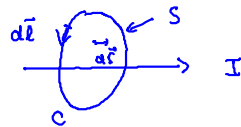
Bem: entsteht: Magnetfeld \vec{B} durch keine Quellen $\text{div } \vec{B} = 0$

Magnet. Fluss durch beliebige geschlossene Oberflächen verschwindet

Feldlinien von Magnetfeld \vec{B} müssen im Endlichen oder Unendlichen geschlossen sein, Magnetfeldlinien haben weder Anfang noch Ende



$$\oint_C \vec{B} \cdot d\vec{l} = \mu_0 \int_S \vec{j} \cdot d\vec{s} \quad \text{Durchführungsgesetz / Oerstedesches Gesetz}$$



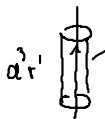
elekt. Strom erzeugt magnetisches Wirbelfeld

Drahtformige Leiter als Beispiel:

Biot-Savart
$$\vec{B}(\vec{r}) = \frac{\mu_0}{4\pi} \int d^3r' \vec{j}(\vec{r}') \times \frac{\vec{r} - \vec{r}'}{|\vec{r} - \vec{r}'|^3}$$

↑
Vergleichen

drahtförmiger Leiter



$d\vec{s} = d\vec{r}'$

Volumenelement d^3r'
 $d\vec{r}'$ inf. Linienelement entlang Draht

durch Leiter fließt Strom $I' = \frac{dq'}{dt}$

Fluss von Ladungsströmen durch L'

Ladungsströme haben mittl. Geschwindigkeit $\vec{v}' = \frac{d\vec{r}'}{dt}$

$\vec{j}(\vec{r}') = \rho(\vec{r}') \cdot \vec{v}'$

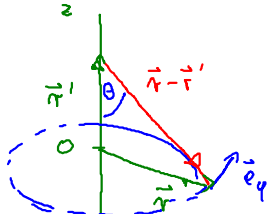
$dq' = \rho(\vec{r}') d^3r'$

$d^3r' \vec{j}(\vec{r}') = d^3r' \rho(\vec{r}') \vec{v}' = dq' \cdot \frac{d\vec{r}'}{dt} = \frac{dq'}{dt} \cdot d\vec{r}' = I' \cdot d\vec{r}'$

insgesamt:

$$\vec{B}(\vec{r}) = \frac{\mu_0}{4\pi} I \int_L d\vec{r}' \times \frac{\vec{r} - \vec{r}'}{|\vec{r} - \vec{r}'|^3}$$

speziell: unendl. langer gerader Draht



2 Symmetrien:

- Rotationssymmetrie um Drahtachse
- Translationssymmetrie längs Drahtachse

Integrand: $d\vec{r}' \times (\vec{r} - \vec{r}') = |d\vec{r}'| \cdot |\vec{r} - \vec{r}'| \cdot \sin \theta \vec{e}_\varphi$

$= |dz'| r \vec{e}_\varphi$

$|\vec{r}| = r = |\vec{r} - \vec{r}'| \cdot \sin \theta$

$|\vec{r} - \vec{r}'| = \sqrt{r^2 + z'^2}$

$\xrightarrow{r \rightarrow \infty}$

\gg

$$\vec{B}(\vec{r}) = \frac{\mu_0}{4\pi} I \cdot r \int_{-\infty}^{+\infty} dz' (r^2 + z'^2)^{-3/2} \vec{e}_\varphi$$

$$z' = r \sinh \xi \quad (*)$$

$$dz' = r \cosh \xi d\xi$$

$$r^2 + z'^2 = r^2 (1 + \sinh^2 \xi) = r^2 \cosh^2 \xi$$

$$(*) = \frac{1}{r^2} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{d\xi}{\cosh^2 \xi} = \frac{1}{r^2} \tanh \xi \Big|_{-\infty}^{+\infty} = \frac{2}{r^2}$$



$$\Rightarrow \boxed{\vec{B}(\vec{r}) = \frac{\mu_0}{2\pi} I \frac{1}{r} \vec{e}_\varphi}$$

Magnetfeldlinien: konzentrische Kreise um Draht
mit Ebene \perp Draht

Feld $\vec{B}(\vec{r})$ fällt mit $\frac{1}{r}$ mit Abstand r von Draht ab.

Anmerkungen zu stationären Strömen / Stromdichten:

$$\vec{j} = \vec{j}(\vec{r}) \text{ nicht explizit } t\text{-abhängig}$$

→ zeitlich konstantes Magnet

stationärer Strom / Dauerstrom

≙ kontinuierl. zeit. unveränderl. der Fluss von Ladungen
ohne Ladungsanhäufung

⇒ eine bewegte Punktladung → kein stationärer Strom

$$g(\vec{r}, t) = q \delta(\vec{r} - \vec{r}_L(t)) \Rightarrow \partial_t g \neq 0$$

stationärer Strom: kollektive Effekt, Strom überall
gleich in Draht. $\Rightarrow \partial_t g = 0$

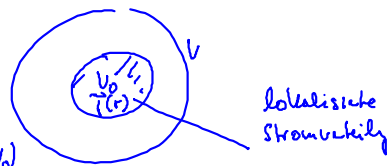
$$\partial_t g + \text{div } \vec{j} = 0$$

$$\Rightarrow \text{div } \vec{j}(\vec{r}) = 0 \text{ in Magnetostatik}$$

Weiter geht (Integration)

$$\int_V dV \vec{j}(\vec{r}) = 0$$

falls $S(V)$ vollst. außerhalb $S(V_0)$



Vektorpotential zu $\vec{B}(\vec{r})$

$$\text{div } \vec{B} = 0$$

$$\text{div rot } (\dots) = 0 \text{ stets}$$

$$\vec{B}(\vec{r}) := \text{rot } \vec{A}(\vec{r})$$

$\vec{A}(\vec{r})$: Vektorpotential, magnet. Potential

$$\vec{B}(\vec{r}) = \frac{\mu_0}{4\pi} \text{rot} \int d\vec{r}' \frac{\vec{j}(\vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|}$$

Biot-Savart →

$$\vec{A}(\vec{r}) = \frac{\mu_0}{4\pi} \int d^3r' \frac{\vec{j}(\vec{r}')}{|\vec{r}-\vec{r}'|}$$

Eichfreiheit:

$$\vec{A}(\vec{r}) \rightarrow \vec{A}'(\vec{r}) = \vec{A}(\vec{r}) + \text{grad } f(\vec{r})$$

$$\Rightarrow \vec{B}(\vec{r}) = \text{rot } \vec{A}(\vec{r}) = \text{rot } \vec{A}'(\vec{r})$$

$f(\vec{r})$ beliebig, Skalarfeld

$\text{rot grad}(\dots) = 0$

quelllose Feldgleichung für $\vec{A}(\vec{r})$

$$\text{div } \vec{A}(\vec{r}) = \nabla_{\vec{r}} \cdot \vec{A}(\vec{r}) = \frac{\mu_0}{4\pi} \int d^3r' \nabla_{\vec{r}} \cdot \frac{\vec{j}(\vec{r}')}{|\vec{r}-\vec{r}'|}$$

$$\nabla_{\vec{r}} \cdot \vec{j}(\vec{r}') = \text{div } \vec{j} = 0$$

nach \vec{r}' diff. \rightarrow Wechsel der Diff. Variable bei $\frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} \rightarrow$ Vorzeichenwechsel

$$\begin{aligned} \text{div } \vec{A}(\vec{r}) &= - \frac{\mu_0}{4\pi} \int d^3r' \nabla_{\vec{r}'} \cdot \frac{\vec{j}(\vec{r}')}{|\vec{r}-\vec{r}'|} \\ &= - \frac{\mu_0}{4\pi} \int d^3r' \underset{V}{\text{div}} \frac{\vec{j}(\vec{r}')}{|\vec{r}-\vec{r}'|} \end{aligned}$$

$$\stackrel{\text{Gauß}}{=} - \frac{\mu_0}{4\pi} \oint_{\text{SCV}} d\vec{s} \frac{\vec{j}(\vec{r}')}{|\vec{r}-\vec{r}'|}$$

$$= 0 \quad \begin{array}{l} \text{falls } \vec{j}(\vec{r}') \text{ lokalisiert in } V_0 \\ \text{falls } \frac{\vec{j}(\vec{r}')}{|\vec{r}-\vec{r}'|} \rightarrow 0 \end{array}$$



$$\Rightarrow \text{div } \vec{A}(\vec{r}) = 0$$

$$\text{rot } \vec{B} = \mu_0 \vec{j}$$

$$\nabla \times \nabla \times \vec{A} = \mu_0 \vec{j}$$

$$\text{rot rot } \vec{A} = \text{grad } \underbrace{\text{div } \vec{A}}_{=0} - \nabla^2 \vec{A} = -\nabla^2 \vec{A} = \mu_0 \vec{j}$$

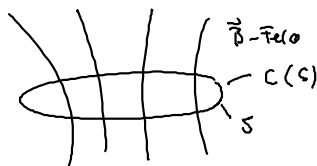
$$\Rightarrow \nabla^2 \vec{A}(\vec{r}) = -\mu_0 \vec{j}(\vec{r})$$

Vektorwertige Poisson-Gleichung für \vec{A} als
Grundgleichung der Magnetostatik

- linear, inhomogen $\sim \vec{j}(\vec{r})$

Übergang zu zeitabhängigen Ladungsdichte bzw. Stromdichten

Verallgemeinerung der Grundgleichungen für \vec{E} und \vec{B} auf zeitlich
veränderliche Felder



Magnet. Fluss durch Fläche S

$$\begin{aligned} \Phi_m &= \int_S \vec{B}(\vec{r}) \cdot d\vec{s} \\ &= \int_S \text{rot } \vec{A}(\vec{r}) \cdot d\vec{s} \\ \text{Stokes} &= \oint_{C(s)} \vec{A} \cdot d\vec{l} \\ &= \Phi_m(s) \end{aligned}$$

Φ_m abhängig von \vec{A} , das nach Eichfreiheit besetzt

ϕ_m abhängig von \vec{A} , das nach Evidenz (reicht) besteht

$$\vec{A} \rightarrow \vec{A}' = \vec{A} + \nabla f \Rightarrow \phi_m(s) = \oint_C (\vec{A} + \nabla f) \cdot d\vec{l}$$

$$= \oint_C \vec{A} \cdot d\vec{l} + \underbrace{\oint_C \nabla f \cdot d\vec{l}}_{=0}$$

experimentelles Verfahren:

zeitliche Änderung des magnet. Flusses erzeugt elektrische Spannung U im Rand C , die der zeitlichen Änderung von ϕ_m proportional ist

$$-k \frac{d\phi_m}{dt} = U \quad (\text{Faradayscher Induktionsgesetz})$$

$$k=1 \text{ für SI, } k=1/c \text{ für CGS}$$

Randspannung U :

$$U = \oint_C \vec{E}(\vec{r}, t) \cdot d\vec{l}$$

$$-\dot{\phi}_m = -\frac{d}{dt} \int_S \vec{B}(\vec{r}, t) \cdot d\vec{s} \stackrel{\text{Stokes}}{=} \oint_C \vec{E}(\vec{r}, t) \cdot d\vec{l}$$

$$\Rightarrow -\frac{d}{dt} \int_S \vec{B}(\vec{r}, t) \cdot d\vec{s} = \int_S \text{rot } \vec{E}(\vec{r}, t) \cdot d\vec{s}$$

Fläche S zeitlich unverändert lassen, sonst beliebig

$$\int_S [\partial_t \vec{B}(\vec{r}, t) + \text{rot } \vec{E}(\vec{r}, t)] \cdot d\vec{s} = 0$$

$$\Rightarrow [\dots] = 0$$

$$\Rightarrow \boxed{\text{rot } \vec{E} = -\partial_t \vec{B}}$$

Induktionsgesetz \Rightarrow Zusammenhang \vec{E} und \vec{B}

vorhandene noch nicht korrekte Version der zeitl. Erweiterten Maxwell'schen Feldgleichungen für \vec{E} und \vec{B}

$$\text{div } \vec{E} = \frac{1}{\epsilon_0} \rho \quad \text{Coulomb}$$

$$\text{rot } \vec{B} = \mu_0 \vec{j} \quad \text{Ampère}$$

$$\text{rot } \vec{E} = -\partial_t \vec{B} \quad \text{Faraday}$$

$$\text{div } \vec{B} = 0 \quad \text{kein Monopole}$$

$$\partial_t \rho + \text{div } \vec{j} = 0 \quad \text{Kontinuitätsgleichung}$$

nicht widerspruchsfrei

Ampère-Gesetz nicht mit Ladungserhaltung kompatibel, da

$$\nabla \cdot (\nabla \times \vec{B}(\vec{r}, t)) = \mu_0 \nabla \cdot \vec{j}(\vec{r}, t)$$

$$\text{div rot } (\dots) = 0 \quad \text{stets}$$

$$\Rightarrow \underline{\underline{\nabla \cdot \vec{j}(\vec{r}, t) \equiv 0}}$$

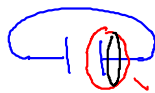
$$\partial_t \rho + \nabla \cdot \vec{j} = 0 \Rightarrow \partial_t \rho \equiv 0 \quad \text{Widerspruch!}$$

Ladungserhaltung

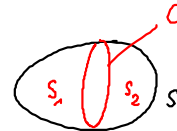
Integraldarstellung von Ampèreschen Gesetz

$$\oint_{C(S)} \vec{B}(\vec{r}, t) \cdot d\vec{s} = \mu_0 \int_S \vec{j}(\vec{r}, t) \cdot d\vec{s}$$

Plattenkondensator als Modellsystem



virtuelle Kugel um Platte



geschlossene Kurve C, die Kugel oben/unten in 2 Teile teilt
S₁, S₂

$$\underbrace{\int_C \vec{B}(\vec{r}, t) \cdot d\vec{s}}_{\text{Integral über C}} = \mu_0 \int_S \vec{j}(\vec{r}, t) \cdot d\vec{s}$$

Integral über von C begrenzte beliebig Fläche z.B. S₁ oder S₂

Kondensator laden, dann nicht selbst inhalieren

→ Strom durch Verbindungsdraht um ursprünglichen Ladungsunterschied auf Platten auszugleichen

→ Integral auf r.h.s. → entweder S₁ → I(S₁)
oder S₂ ⇒ I(S₂) = 0

erfüllt Teil in Ampère-Gleichung → Maxwell-Term

betrachte zeitlich period. Ladungsverteilung

$$g(\vec{r}, t) = g(\vec{r}) \cdot \cos \omega t$$

$$\partial_t g(\vec{r}, t) = -g(\vec{r}) \omega \sin \omega t$$

$$|\partial_t g| \leq |g(\vec{r}) \cdot \omega|$$

weil $|g(\vec{r}) \omega| \approx 0$ langsam veränderl. Ladungsverteilung

quasi-stationäre Strom →

$$|\partial_t g| \approx 0 \Rightarrow \text{div } \vec{j} = 0$$

allgemeiner:

$$g(\vec{r}, t) = g(\vec{r}) f(t)$$

$$|\partial_t f(t)| \approx 0$$

widerspruchsfreie Verallgemeinerung von Ampère-Gesetz

$$\nabla \times \vec{B} = \vec{j}(\vec{r}, t) \quad , \quad \vec{j}(\vec{r}, t) \text{ gesondert}$$

$$\nabla \cdot \nabla \times \vec{B} = \nabla \cdot \vec{j}(\vec{r}, t) = 0$$

$$\text{div rot}(\dots) = 0 \quad \uparrow$$

⇒ $\vec{j}(\vec{r}, t)$ muß erfüllen

$$1) \operatorname{div} \vec{f} = 0$$

2) quasi stat. Limes \rightarrow Ampèresches Gesetz

Bald: $\vec{f}(\vec{r}, t) = \mu_0 \vec{j}(\vec{r}, t) + \epsilon_0 \mu_0 \partial_t \vec{E}(\vec{r}, t)$
erfüllt alle Aufgabenstellungen.

Nachweis:

$$\begin{aligned} \text{zu 1)} \quad \nabla \cdot \vec{f}(\vec{r}, t) &= \mu_0 \operatorname{div} \vec{j}(\vec{r}, t) + \epsilon_0 \mu_0 \partial_t \underbrace{\nabla \cdot \vec{E}} \\ &= \mu_0 \left[\operatorname{div} \vec{j}(\vec{r}, t) + \partial_t \rho(\vec{r}, t) \right] = \frac{\Delta}{\epsilon_0} \rho(\vec{r}, t) \\ &= 0 \text{ da } \underbrace{\operatorname{div} \vec{j}(\vec{r}, t) + \partial_t \rho(\vec{r}, t)}_{\text{Kontinuitätsgleichung (Ladep. Erhaltung)}} \end{aligned}$$

$$\text{zu 2)} \quad \mu_0 \partial_t \rho \approx 0$$

$$\Rightarrow \partial_t \nabla \cdot \vec{E} \approx 0 \quad \Rightarrow \nabla \cdot \partial_t \vec{E} \approx 0 \quad \Rightarrow \partial_t \vec{E} \approx 0$$

insgesamt Grundgleichungen der Elektrodynamik konstruiert!